

Logik

WiSe 2018/19
Thomas Schneider

Teil 4: Prädikatenlogik zweiter Stufe

Homepage der Vorlesung: <http://tinyurl.com/ws1819-logik>

Logik zweiter Stufe

Die Logik zweiter Stufe (SO) erweitert die Logik erster Stufe, behebt die meisten Unzulänglichkeiten in der Ausdrucksstärke.

Grundidee:

Man kann nicht nur über **Elemente** von Strukturen quantifizieren, sondern auch über **Mengen von Elementen** und **Relationen**.

Zum Beispiel definiert folgende SO-Formel **Erreichbarkeit** über E :

$$\varphi(x, y) = \forall X ((X(\underline{x}) \wedge \forall z \forall z' (X(z) \wedge E(z, z') \rightarrow X(z'))) \rightarrow X(\underline{y}))$$

„Jede Knotenmenge, die x enthält und unter Nachfolgern abgeschlossen ist, enthält auch y .“

NEXT

**4.1 Syntax und Semantik**

4.2 Entscheidbarkeit und Komplexität

4.3 MSO über linearen Strukturen

4.4 Temporallogik

4.5 Logik und Komplexitätstheorie

Logik zweiter Stufe

Wir werden sehen, dass die Logik zweiter Stufe (SO)

- eine sehr **befriedigende Ausdrucksstärke** hat
- eng mit anderen Gebieten der Informatik zusammenhängt, insbesondere den formalen Sprachen und der Komplexitätstheorie

Diesen Vorteilen steht aber eine **(noch) schlechtere Berechnungskomplexität** als in FO gegenüber.

SO sollte als interessante Logik zur **Definition interessanter Eigenschaften** betrachtet werden, weniger als Logik zu Deduktion.

Wir fixieren für jedes $n \geq 1$ eine abzählbar unendliche Menge

$\text{VAR}^n = \{X_1, X_2, X_3, \dots\}$ von n -ären **Relationsvariablen**.

Definition 4.1 (SO-Formeln)

Die Menge der *Formeln* der *Prädikatenlogik zweiter Stufe* ist induktiv wie folgt definiert:

- Sind t_1, t_2 Terme, dann ist $t_1 = t_2$ eine Formel.
- Sind t_1, \dots, t_n Terme und P ein n -stelliges Relationssymbol, dann ist $P(t_1, \dots, t_n)$ eine Formel.
- Sind t_1, \dots, t_n Terme und $X \in \text{VAR}^n$, dann ist $X(t_1, \dots, t_n)$ eine Formel.
- Wenn φ und ψ Formeln sind, dann auch $\neg\varphi, (\varphi \wedge \psi), (\varphi \vee \psi)$.
- Wenn φ eine Formel ist und $x \in \text{VAR}$, dann sind $\exists x \varphi$ und $\forall x \varphi$ Formeln.
- Wenn φ eine Formel ist und $X \in \text{VAR}^n$, dann sind $\exists X \varphi$ und $\forall X \varphi$ Formeln.

Die Menge aller SO-Formeln über einer Signatur τ bezeichnen wir mit $\text{SO}(\tau)$.

- *Atome* haben nun drei mögliche Formen:
 $t = t' \quad P(t_1, \dots, t_n) \quad X(t_1, \dots, t_n)$
- Die Quantoren $\exists X$ und $\forall X$ **binden** genau wie $\exists x$ und $\forall x$ (stärker als \wedge und \vee , die wiederum stärker als $\rightarrow, \leftrightarrow$).
- Relationsvariablen können ebenso wie Objektvariablen **frei** oder **gebunden** vorkommen.
- Ein **Satz** ist eine Formel ohne freie Variablen **beider** Arten.

Wir gehen wieder in zwei Schritten vor: zunächst Terme, dann Formeln

Definition 4.2 (SO-Zuweisung, SO-Semantik)

Sei \mathfrak{A} eine Struktur. Eine *SO-Zuweisung in \mathfrak{A}* ist eine Abbildung β , die

- jeder Objektvariablen $x \in \text{VAR}$ ein Element $\beta(x) \in A$ und
- jeder n -ären Relationsvariablen $X \in \text{VAR}^n$ eine n -äre Relation $\beta(X) \subseteq A^n$

zuweist. Wie in FO erweitert man β induktiv auf Terme.

Erweiterung der Erfülltheitsrelation \models auf SO:

- $\mathfrak{A}, \beta \models X(t_1, \dots, t_n)$ gdw. $(\beta(t_1), \dots, \beta(t_n)) \in \beta(X)$
- $\mathfrak{A}, \beta \models \exists X \varphi$ mit $X \in \text{VAR}^n$ gdw. ein $R \subseteq A^n$ existiert mit $\mathfrak{A}, \beta[X/R] \models \varphi$
- $\mathfrak{A}, \beta \models \forall X \varphi$ mit $X \in \text{VAR}^n$ gdw. für alle $R \subseteq A^n$ gilt, dass $\mathfrak{A}, \beta[X/R] \models \varphi$

Erreichbarkeit:

$$\varphi(x, y) = \forall X \left((X(\underline{x}) \wedge \forall z \forall z' (X(z) \wedge E(z, z') \rightarrow X(z'))) \rightarrow X(\underline{y}) \right)$$

„Jede Knotenmenge, die x enthält und unter Nachfolgern abgeschlossen ist, enthält auch y .“

T4.1

$$\text{EVEN} = \{ \mathfrak{A} \mid |A| \text{ geradzahlig} \}$$

$$\text{Func}(R) = \forall x \forall y \forall y' (R(x, y) \wedge R(x, y') \rightarrow y = y')$$

$$\text{Func}^-(R) = \forall x \forall y \forall y' (R(y, x) \wedge R(y', x) \rightarrow y = y')$$

$$\varphi = \exists R (\forall x \exists y R(x, y) \vee R(y, x) \wedge \forall x (\exists y R(x, y) \rightarrow \neg \exists y R(y, x)) \wedge \text{Func}(R) \wedge \text{Func}^-(R))$$

„A kann ohne Überlappungen mit $R \in \text{VAR}^2$ überdeckt werden.“

Beispiele

Unendliche Strukturen:

$$\varphi_\infty = \exists R \left(\begin{aligned} &\exists x \exists y R(x, y) \wedge \\ &\forall x \forall y (R(x, y) \rightarrow \exists z R(y, z)) \wedge \\ &\forall x \neg R(x, x) \wedge \\ &\forall x \forall y \forall z ((R(x, y) \wedge R(y, z)) \rightarrow R(x, z)) \end{aligned} \right)$$

„Man kann eine Teilmenge des Universums in einer irreflexiven, transitiven Ordnung ohne größtes Element anordnen.“

Endliche Strukturen:

$$\neg \varphi_\infty$$

Auch Abzählbarkeit und Überabzählbarkeit sind definierbar.

Löwenheim-Skolem gilt also **nicht** (weder aufwärts noch abwärts).

Beispiele

Kompaktheit gilt ebenfalls nicht:

Betrachte folgende Menge von SO-Sätzen.

$$\Gamma = \{\neg \varphi_\infty\} \cup \{\varphi_n \mid n \geq 1\}$$

wobei $\varphi_n = \exists x_1 \cdots \exists x_n \bigwedge_{1 \leq i < j \leq n} x_i \neq x_j$ „Die Struktur hat Größe $\geq n$.“

Offensichtlich:

- Γ ist unerfüllbar
- Jede endliche Teilmenge $\Delta \subseteq \Gamma$ ist erfüllbar (in einer Struktur der Größe $\max\{n \mid \varphi_n \in \Delta\}$)

SO hat also **nicht** die Kompaktheits-Eigenschaft.

Beispiele

Betrachte Signatur mit Konstantensymbol 0, unärem Funktionssymbol nf

Die Peano-Axiome (in leicht angepasster Form):

$$\alpha_1: \forall x \text{nf}(x) \neq 0$$

$$\alpha_2: \forall x \forall y (\text{nf}(x) = \text{nf}(y) \rightarrow x = y)$$

$$\alpha_3: \forall X \left((X(0) \wedge \forall x (X(x) \rightarrow X(\text{nf}(x)))) \rightarrow \forall x X(x) \right)$$

Lemma 4.3

$\mathfrak{A} \models \{\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3\}$ **gdw.** \mathfrak{A} isomorph zu $(\mathbb{N}, \text{nf}, 0)$.

Wegen des aufsteigenden Satzes von Löwenheim-Skolem für FO gibt es keine FO-Formel, die das leistet!

In SO lassen sich basierend auf 0 und nf auch 1, + und \cdot definieren; also lässt sich Arithmetik bis auf Isomorphie definieren!

Einfache Resultate

Folgende Resultate überträgt man leicht von FO nach SO:

- Koinzidenzlemma und Isomorphielemma
- Existenz äquivalenter Formeln in Pränex-Normalform (alle herstellbar in Linearzeit)

Die Dualität der Quantoren gilt auch für SO-Quantoren:

$$\neg \exists R \neg \varphi \equiv \forall R \varphi \quad \text{für Relationsvariablen } R$$

$$\neg \forall R \neg \varphi \equiv \exists R \varphi \quad \text{beliebiger Stelligkeit}$$

Für viele Zwecke genügen bereits **unäre Relationsvariablen**.

Die resultierende MSO hat oft bessere Eigenschaften als die volle SO.

Definition 4.4 (Monadische Logik zweiter Stufe, MSO)

Eine SO-Formel φ heißt *monadisch*, wenn sie keine Relationsvariablen mit Arität > 1 enthält.

$\text{MSO}(\tau)$ ist die Menge aller monadischen Formeln aus $\text{SO}(\tau)$.

Beispiel: Zusammenhang von Graphen ist MSO-ausdrückbar.

$$\varphi = \forall X \left(\left(\begin{array}{l} \exists x X(x) \wedge \\ \forall x \forall y ((X(x) \wedge E(x, y)) \rightarrow X(y)) \wedge \\ \forall x \forall y ((X(x) \wedge E(y, x)) \rightarrow X(y)) \wedge \\ \rightarrow \forall x X(x) \end{array} \right) \right) \quad \text{„Jede Zusammenhangskomponente enthält alle Knoten.“}$$

NEXT →

4.1 Syntax und Semantik

4.2 Entscheidbarkeit und Komplexität

4.3 MSO über linearen Strukturen

4.4 Temporallogik

4.5 Logik und Komplexitätstheorie

Auswertungsproblem

Der Algorithmus für das Auswerten von FO-Formeln kann **leicht** auf SO-Formeln **erweitert** werden.

Der erweiterte Algorithmus benötigt

- polynomiell viel Platz für MSO
- exponentiell viel Platz für volle SO

Dieser Platzverbrauch ist **optimal**, denn

- das MSO-Auswertungsproblem ist PSpace-vollständig
- das SO-Auswertungsproblem ist „ungefähr ExpSpace-vollständig“

Eine Analyse der **Zeit**komplexität zeigt aber wichtige Unterschiede zwischen FO und MSO!

Zur Erinnerung: der Algorithmus für FO

Function $\text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta, \varphi)$:

input : endl. Interpretation (\mathfrak{A}, β) , FO-Formel φ

output: Wahrheitswert: 1 für $\mathfrak{A}, \beta \models \varphi$, 0 für $\mathfrak{A}, \beta \not\models \varphi$

switch φ **do**

case $\varphi = (t = t')$: **if** $\beta(t) = \beta(t')$ **then return 1 else return 0**

case $\varphi = P(t_1, \dots, t_k)$:

if $(\beta(t_1), \dots, \beta(t_k)) \in P^{\mathfrak{A}}$ **then return 1 else return 0**

case $\varphi = \neg\psi$: **return** $1 - \text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta, \psi)$

case $\varphi = \psi \wedge \vartheta$: **return** $\min\{\text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta, \psi), \text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta, \vartheta)\}$

case $\varphi = \psi \vee \vartheta$: **return** $\max\{\text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta, \psi), \text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta, \vartheta)\}$

case $\varphi = \exists x \psi$:

 rufe $\text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta[x/a], \psi)$ für alle $a \in A$

if ein Ruf erfolgreich then return 1 else return 0

case $\varphi = \forall x \psi$:

 rufe $\text{ausw}(\mathfrak{A}, \beta[x/a], \psi)$ für alle $a \in A$

if alle Rufe erfolgreich then return 1 else return 0

Erweiterung des Algorithmus auf SO

Fälle für die SO-Teilformeln:

```
case  $\varphi = X(t_1, \dots, t_\ell)$ : do
  if  $(\beta(t_1), \dots, \beta(t_\ell)) \in \beta(X)$  then return 1 else return 0

case  $\varphi = \exists X \psi$ , wobei  $X$  eine  $\ell$ -stellige Relationsvariable: do
  rufe ausw  $(\mathfrak{A}, \beta[X/B], \psi)$  für alle  $B \subseteq A^\ell$ 
  if ein Ruf erfolgreich then return 1 else return 0

case  $\varphi = \forall X \psi$ , wobei  $X$  eine  $\ell$ -stellige Relationsvariable: do
  rufe ausw  $(\mathfrak{A}, \beta[X/B], \psi)$  für alle  $B \subseteq A^\ell$ 
  if alle Rufe erfolgreich then return 1 else return 0
```

Platzkomplexität von Auswertung

Lemma 4.5

Der Algorithmus benötigt

1. polynomiell viel Platz, wenn die Eingabe eine MSO-Formel ist
2. exponentiell viel Platz im Allgemeinen

T4.2

Das Auswertungsproblem ist damit für MSO PSpace-vollständig, genauso wie für FO.

Warum beruht SQL dann auf FO und nicht auf der deutlich ausdrucksstärkeren MSO?

Zur Antwort betrachten wir die *Zeit*komplexität des Auswertungsproblems.

Zeitkomplexität von Auswertung

Lemma 4.6

Bei Eingabe einer Struktur \mathfrak{A} der Größe n und einer Formel φ der Größe k benötigt der Algorithmus

1. Zeit $\mathcal{O}(n^k)$, wenn φ eine FO-Formel ist
2. Zeit $2^{\mathcal{O}(nk)}$, wenn φ eine MSO-Formel ist
3. Zeit $2^{\mathcal{O}(n^{2k})}$ im Allgemeinen.

T4.3

Diese Komplexitäten kann man (wahrscheinlich) **nicht wesentlich verbessern**.

Beachte: in Anwendungen ist ...

- n meist sehr groß (Datenbank, zu verifizierendes System, ...)
- k meist eher klein (Datenbankanfrage, zu verifizierende Eigenschaft, ...)

Diese Beobachtungen führen zur Idee der *Datenkomplexität*.

Datenkomplexität von Auswertung

Bei der *Datenkomplexität* betrachtet man

- nur die Struktur \mathfrak{A} als Eingabe (die *Daten*bank bzw. das System)
- die Formel φ als fixiert, also ist ihre Größe k eine **Konstante**.

Der Algorithmus hat dann folgende Komplexität:

Lemma 4.7

Bei Eingabe einer Struktur \mathfrak{A} der Größe n benötigt der Algorithmus

1. Zeit $\text{poly}(n)$ wenn eine FO-Formel ausgewertet wird
2. Zeit $2^{\mathcal{O}(n)}$ wenn eine MSO-Formel ausgewertet wird
3. Zeit $2^{\text{poly}(n)}$ wenn eine SO-Formel ausgewertet wird

Aus dieser Perspektive:

die Zeitkomplexität von (M)SO ist **für praktischen Einsatz zu groß!**

Komplexität von Gültigkeit

Gültigkeit ist in SO (und MSO) ein **noch schwierigeres** Problem als in FO:

Theorem 4.8

Die Menge der Tautologien in SO ist **nicht rekursiv aufzählbar**.

T4.4

Auch die **erfüllbaren** Formeln und **unerfüllbaren** Formeln sind natürlich **nicht rekursiv aufzählbar**; das alles gilt **bereits in MSO**.

Das bedeutet natürlich:

Theorembeweisen im Sinne von FO ist in SO **nicht möglich**.

Es gibt trotzdem SO-Beweiser (wie Isabelle oder HOL), die aber von den Benutzenden „geleitet“ werden müssen.

Überblick Schlussfolgerungsprobleme

	Auswertungsproblem	Erfüllbarkeitsproblem	Gültigkeitsproblem	Folgerbarkeitsproblem
Horn-Formeln	in Linearzeit	in Polyzeit	in Linearzeit	in Polyzeit
Aussagenlogik	in Linearzeit	NP-vollständig	co-NP-vollständig	co-NP-vollständig
FO	PSpace-vollständig ¹	unentscheidbar nicht semi-entsch.	unentscheidbar semi-entsch.	unentscheidbar semi-entsch.
MSO	PSpace-vollständig ²	unentscheidbar nicht semi-entsch.	unentscheidbar nicht semi-entsch.	unentscheidbar nicht semi-entsch.
SO	ExpSpace-vollständig ²	unentscheidbar nicht semi-entsch.	unentscheidbar nicht semi-entsch.	unentscheidbar nicht semi-entsch.

¹Datenkomplexität polynomiell ²Datenkomplexität exponentiell

Prädikatenlogik zweiter Stufe

4.1 Syntax und Semantik

4.2 Entscheidbarkeit und Komplexität

NEXT →

4.3 MSO über linearen Strukturen

4.4 Temporallogik

4.5 Logik und Komplexitätstheorie

MSO über linearen Strukturen

Eine wichtige Eigenschaft von MSO ist die **Entscheidbarkeit** von Erfüllbarkeit, Gültigkeit, etc. **über eingeschränkten Strukturklassen**:

- endliche und unendliche lineare Strukturen
- endliche und unendliche Baumstrukturen

Diese Klassen von Strukturen liefern auch einen interessanten **Zusammenhang zu den formalen Sprachen**, denn:

endliche lineare Struktur \triangleq Wort im Sinne der formalen Sprachen

Der Einfachheit halber betrachten wir hier nur **endliche lineare Strukturen**, also Wörter.

MSO über linearen Strukturen

Definition 4.9 (MSO eines Nachfolgers, S1S)

Die Menge *S1S* der *MSO-Formeln eines Nachfolgers* sind die MSO-Formeln in der folgenden Signatur:

- ein Konstantensymbol 0
- ein einstelliges Funktionssymbol s (für „successor“, „Nachfolger“)
- ein zweistelliges Relationssymbol $<$
- einstellige Relationssymbole P_1, P_2, P_3, \dots

In S1S sind nur Strukturen \mathfrak{A} zugelassen mit $A = \{0, \dots, n\}$ für ein $n \geq 0$. Die Interpretation aller Symbole außer der P_i ist wie folgt fixiert:

- $0^{\mathfrak{A}} = 0$;
- $s^{\mathfrak{A}}(i) = i + 1$ wenn $i + 1 \in A$, sonst $s^{\mathfrak{A}}(i) = i$
- $<^{\mathfrak{A}} = \{(i, j) \mid i, j \in A \text{ und } i < j\}$

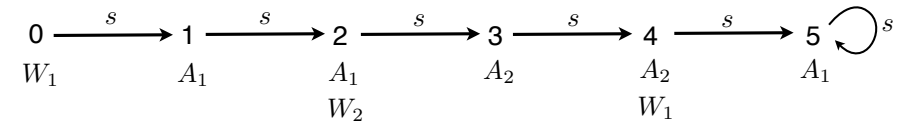
T4.5

S1S: Beispiel 1

Lineare Strukturen modellieren Läufe von Systemen in der Verifikation.
Die Elemente des Universums entsprechen dann Zeitpunkten.

Zum Beispiel:

W_i : Prozess i wartet auf kritischen Abschnitt $i \in \{1, 2\}$
 A_i : Prozess i im kritischen Abschnitt



S1S beschreibt zu verifizierende Eigenschaften, z. B.:

$$\neg \exists x (A_1(x) \wedge A_2(x))$$

$$\bigwedge_{i \in \{1, 2\}} \forall x (W_i(x) \rightarrow \exists y (x < y \wedge A_i(y)))$$

S1S: Beispiel 2

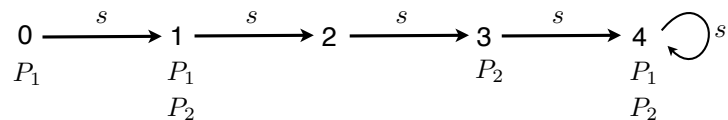
Wir beschränken uns auf endlich viele Relationssymbole P_1, \dots, P_n .

Für das Alphabet $\Sigma_n := \{0, 1\}^n$ gilt die Entsprechung

S1S-Struktur \triangleq Wort über Σ_n im Sinne der formalen Sprachen

Beispiel für $n = 1$: T4.6

Beispiel für $n = 2$:



entspricht Wort $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ über Alphabet $\Sigma_2 = \{0, 1\}^2$

Spezielle Form des Alphabetes keine Einschränkung,

obiges Wort wird z.B. *bdacd* bei Zuordnung $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = a$ $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = b$
 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = c$ $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = d$

T4.7

MSO-definierbare Sprachen

S1S-Strukturen über P_1, \dots, P_n und Wörter über Σ_n sind also genau dasselbe, nur leicht unterschiedlich repräsentiert.

Mit dieser Beobachtung werden die S1S-Sätze zum Werkzeug zur Definition von formalen Sprachen:

Definition 4.10 (MSO-definierte Sprache)

Ein S1S-Satz φ mit Symbolen P_1, \dots, P_n definiert folgende Sprache über dem Alphabet $\Sigma_n = \{0, 1\}^n$:

$$L(\varphi) = \{w \in \Sigma_n^* \mid w \models \varphi\}$$

T4.8

Naheliegende Frage:

Welche Klasse von Sprachen lässt sich mittels S1S/MSO definieren?

Satz von Büchi-Elgot-Trakhtenbrot

Interessanterweise sind die MSO-definierbaren Sprachen **genau die regulären Sprachen**.

Um zu beweisen, dass jede MSO-definierbare Sprache regulär ist, zeigen wir:

Jeder S1S-Satz φ kann in einen endlichen Automaten A_φ gewandelt werden, so dass $L(\varphi) = L(A_\varphi)$.

Dies zeigt auch:

Erfüllbarkeit und Gültigkeit in S1S ist **entscheidbar**.

Denn φ ist erfüllbar gdw. $L(\varphi) \neq \emptyset$,
und das **Leerheitsproblem für endliche Automaten** ist entscheidbar.

Eine technische Anmerkung

In logischen Strukturen darf das Universum per Def. **nicht leer sein**.

Daher hat das leere Wort **keine** Entsprechung als logische Struktur.

Wir betrachten daher im Folgenden ausschließlich Sprachen, die das leere Wort **nicht** enthalten:

z. B. ist also mit „reguläre Sprache“ gemeint:
„reguläre Sprache, die **nicht** das leere Wort enthält“.

Aus Sicht der formalen Sprachen ist das Weglassen des leeren Wortes keine wesentliche Änderung.

Satz von Büchi-Elgot-Trakhtenbrot

Theorem 4.11 (Büchi-Elgot-Trakhtenbrot)

Für jede formale Sprache L sind äquivalent:

1. L ist regulär
2. $L = L(\varphi)$ für einen S1S-Satz φ

Beweis von „1 \Rightarrow 2“:

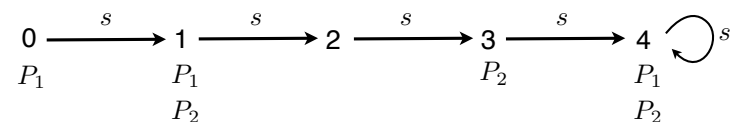
Übersetzung von endlichen Automaten in „äquivalenten“ S1S-Satz

T4.9

Kurze Wiederholung S1S

Signatur: $0, s, <, P_1, P_2, P_3, \dots$ plus unäre Rel.-variablen X, Y, \dots

S1S-Struktur z. B.:



entspricht Wort $\binom{1}{0} \binom{1}{1} \binom{0}{0} \binom{0}{1} \binom{1}{1}$ über Alphabet $\Sigma_2 = \{0, 1\}^2$

S1S-Satz φ mit Symbolen P_1, \dots, P_n definiert Sprache

$L(\varphi) = \{w \in \Sigma_n^* \mid w \models \varphi\}$ über dem Alphabet $\Sigma_n = \{0, 1\}^n$

Theorem 4.11 (Büchi-Elgot-Trakhtenbrot)

Für jede formale Sprache L sind äquivalent:

1. L ist regulär
2. $L = L(\varphi)$ für einen S1S-Satz φ

Satz von Büchi-Elgot-Trakhtenbrot

Vorbereitungen zum Beweis von „2 \Rightarrow 1“.

Zunächst bringen wir den S1S-Satz in eine geeignete **Normalform**:

- FO-Variablen werden nicht verwendet
- atomare Formeln haben die Form
 - $X \subseteq Y$, mit Semantik $\forall x (X(x) \rightarrow Y(x))$
 - $\text{succ}(X) = Y$, mit Semantik
„ X und Y sind Einermengen $\{k\}$ und $\{\ell\}$ mit $\ell = k + 1$ “wobei X und Y Relationsvariablen oder Relationssymbole sind
- (die Symbole $0, <, s$ werden also nicht verwendet)

T4.10

Lemma 4.12

Jeder S1S-Satz kann effektiv in einen äquivalenten Satz in Normalform gewandelt werden.

T4.11

Satz von Büchi-Elgot-Trakhtenbrot

Theorem 4.11 (Büchi-Elgot-Trakhtenbrot)

Für jede formale Sprache L sind äquivalent:

1. L ist regulär
2. $L = L(\varphi)$ für einen S1S-Satz φ

Beweis von „2 \Rightarrow 1“.

Induktive Übersetzung von S1S-Formeln in **Normalform** in „äquivalenten“ endlichen Automaten (NEA)

Die strukturelle Induktion erfordert es, auch **Formeln mit freien Variablen** zu betrachten.

Diese werden wie die unären Relationssymbole P_1, P_2, \dots behandelt, z.B. liefert $\exists Y (X \subseteq Y \wedge P_1 \subseteq Y)$ Sprache über $\Sigma_2 = \{0, 1\}^2$

T4.12

T4.13

FO und formale Sprachen

Da MSO-Definierbarkeit genau den regulären Sprachen entspricht, ist eine **natürliche Frage**:

Sei F1S die Einschränkung von S1S auf FO.

Welche Sprachklasse entspricht den F1S-definierbaren Sprachen?

Definition 4.13 (sternfreie Sprachen)

Die Klasse der **sternfreien Sprachen** über einem Alphabet Σ ist die kleinste Klasse, so dass:

- \emptyset und $\{a\}$ sind sternfreie Sprachen für alle $a \in \Sigma$.
- wenn L und L' sternfreie Sprachen sind, dann auch $\bar{L} = \Sigma^* \setminus L$, $L \cap L'$, $L \cup L'$ und $L \cdot L' = \{ww' \mid w \in L, w' \in L'\}$.

Beachte: Im Unterschied zu den regulären Sprachen steht der Kleene-Stern **nicht** zur Verfügung, dafür aber **Komplement**.

T4.14

FO und formale Sprachen

Ohne Beweis:

Theorem 4.14

Für jede formale Sprache L sind äquivalent:

1. L ist sternfrei
2. $L = L(\varphi)$ für einen F1S-Satz φ

Dieses Resultat ist **erheblich schwieriger** zu beweisen als das Theorem von Büchi-Elgot-Trakhtenbrot.

Beispiel für eine **nicht** sternfreie/F1S-definierbare reguläre Sprache:

$$L_{\text{even}} = \{w \in \{0, 1\}^* \mid |w| \text{ ist geradzahlig}\}$$

Beweis mittels EF-Spielen möglich.

Entscheidbarkeit S1S

Für jeden S1S-Satz φ :

φ erfüllbar **gdw.** es gibt S1S-Struktur w mit $w \models \varphi$ **gdw.** $L(A_\varphi) \neq \emptyset$

Da Leerheit von endlichen Automaten entscheidbar:

Theorem 4.15

In S1S sind Erfüllbarkeit und Gültigkeit **entscheidbar**.

Die **Komplexität** ist jedoch **beträchtlich**:

- jede Negation: konstruierter NEA wird **exponentiell größerer** DEA; jede existentielle Quantifizierung macht aus DEA wieder NEA
- Das Entscheidungsverfahren ist daher **nicht-elementar**; man kann beweisen, dass es nicht besser geht.

Es gibt trotzdem Reasoner für (Varianten von) S1S: z. B. Mona

Entscheidbarkeit S1S

Das Entscheidbarkeitsresultat lässt sich auf **einige andere wichtige Strukturklassen** übertragen:

Theorem 4.16

MSO ist über den folgenden Strukturklassen entscheidbar:

- **unendliche** lineare Strukturen (unendliche Wörter)
- endliche und unendliche **Baumstrukturen**

Der Beweis ist im Prinzip **ähnlich**, außer dass

1. man **andere Arten von Automaten** benötigt, die unendliche Wörter bzw. endliche/unendliche Bäume verarbeiten;
2. einige der **Konstruktionen** erheblich **anspruchsvoller** werden (insbesondere das **Komplementieren** von Automaten).

☛ siehe auch Master-Kurs

„Automatentheorie und ihre Anwendungen“ (voraus. WiSe 19/20)



Prädikatenlogik zweiter Stufe

4.1 Syntax und Semantik

4.2 Entscheidbarkeit und Komplexität

4.3 MSO über linearen Strukturen

NEXT →

4.4 Temporallogik

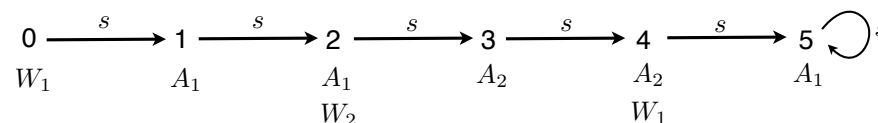
4.5 Logik und Komplexitätstheorie

Temporallogik

In der Verifikation verwendet man S1S meist nicht direkt, sondern **spezialisierte Temporallogiken** wie **LTL**, **CTL** und das **μ -Kalkül**

Nochmal das Verifikations-Beispiel:

W_i : Prozess i wartet auf kritischen Abschnitt $i \in \{1, 2\}$
 A_i : Prozess i im kritischen Abschnitt



Eigenschaften kann man nun statt in S1S auch z. B. in LTL beschreiben:

$$\neg \exists x (A_1(x) \wedge A_2(x)) \quad \rightsquigarrow \quad \neg \diamond (A_1 \wedge A_2)$$

$$\bigwedge_{i \in \{1,2\}} \forall x (W_i(x) \rightarrow \exists y (x < y \wedge A_i(y))) \quad \rightsquigarrow \quad \bigwedge_{i \in \{1,2\}} \square (W_i \rightarrow \diamond A_i)$$

Wir werfen einen kurzen Blick auf **LTL (Linear Temporal Logic)**.

Fixiere eine abzählbar unendliche Menge $\text{TVAR} = \{p_1, p_2, p_3, \dots\}$ von *temporalen Aussagenvariablen*.

Diese Variablen entsprechen den unären Relationssymbolen P_i in S1S.

Sie verhalten sich ähnlich wie **Aussagenvariablen** der Aussagenlogik, können allerdings **zu jedem Zeitpunkt einen unterschiedlichen Wahrheitswert** annehmen.

Definition 4.17 (LTL-Syntax)

Die Menge der **LTL-Formeln** ist induktiv definiert wie folgt:

- jede temporale Aussagenvariable ist eine LTL-Formel
- wenn φ und ψ LTL-Formeln sind, dann auch

$\neg\varphi$

$\varphi \wedge \psi$

$\varphi \vee \psi$

$\bigcirc\varphi$ „im nächsten Zeitpunkt φ “

$\diamond\varphi$ „in Zukunft irgendwann φ “

$\square\varphi$ „in Zukunft immer φ “

$\varphi \mathcal{U} \psi$ „ φ until ψ “

T4.15

LTL: Semantik

Die Semantik von LTL basiert üblicherweise auf *unendlichen* linearen Strukturen; wir **verwenden** hier **endliche** S1S-Strukturen.

LTL-Formeln haben einen Wahrheitswert, der *abhängig ist vom Zeitpunkt*:

Definition 4.18 (LTL-Semantik)

Wir definieren **Erfülltheitsrelation** $(\mathfrak{A}, n) \models \varphi$ induktiv, für S1S-Struktur \mathfrak{A} , Zeitpunkt $n \in A$ und LTL-Formel φ :

- $\mathfrak{A}, n \models p_i$ gdw. $n \in P_i^{\mathfrak{A}}$
- $\mathfrak{A}, n \models \neg\varphi$ gdw. $\mathfrak{A}, n \not\models \varphi$, ähnlich für \wedge und \vee
- $\mathfrak{A}, n \models \bigcirc\varphi$ gdw. $n+1 \in A$ und $\mathfrak{A}, n+1 \models \varphi$
- $\mathfrak{A}, n \models \diamond\varphi$ gdw. $\exists m \in A$ mit $m \geq n$ und $\mathfrak{A}, m \models \varphi$
- $\mathfrak{A}, n \models \square\varphi$ gdw. $\forall m \in A$ mit $m \geq n$ gilt: $\mathfrak{A}, m \models \varphi$
- $\mathfrak{A}, n \models \varphi \mathcal{U} \psi$ gdw. $\exists m \in A$, so dass $m \geq n$, $\mathfrak{A}, k \models \varphi$ für $n \leq k < m$ und $\mathfrak{A}, m \models \psi$

T4.16

LTL versus F1S

Beachte:

- Syntaktisch kann man LTL als **Erweiterung von Aussagenlogik** auffassen.
- **Semantisch** handelt es sich eher um eine **Logik erster Stufe**, bei der die FO-Variablen aber **implizit** sind.
- Derartige Logiken nennt man auch **Modallogik**.

Eine LTL-Formel φ ist **initial äquivalent** zu einer F1S-Formel $\psi(x)$ mit einer freien Variablen, wenn für alle \mathfrak{A} gilt:

$$\mathfrak{A}, 0 \models \varphi \text{ gdw. } \mathfrak{A} \models \psi[0]$$

T4.17

Lemma 4.19

Zu jeder LTL-Formel φ existiert eine initial äquivalente F1S-Formel $\psi(x)$.

T4.18

LTL versus F1S

Sehr viel überraschender (und schwieriger zu beweisen):

Theorem 4.20 (Kamp)

Zu jeder F1S-Formel $\varphi(x)$ mit einer freien Variablen existiert eine initial äquivalente LTL-Formel ψ .

Also ist LTL bzgl. Ausdrucksstärke nichts anderes als **Logik erster Stufe!**

(Es folgt auch: in LTL lassen sich **genau die sternfreien Sprachen** definieren.)

LTL: Komplexität

Bei der Übersetzung $F1S \Rightarrow LTL$ kann die Formel **nicht-elementar größer** werden.

Diese Differenz in der Knappheit (engl. *Succinctness*) schlägt sich in der Komplexität von Erfüllbarkeit/Gültigkeit wieder:

Theorem 4.21

Das Erfüllbarkeitsproblem und das Gültigkeitsproblem sind

- PSpace-vollständig in LTL
- nicht-elementar in F1S (und S1S)

Das Auswertungsproblem ist für LTL ebenfalls PSpace-vollständig, wie für MSO/S1S und F1S.

Beide Probleme werden einfacher (NP-vollständig), wenn man nicht alle temporalen Operatoren zulässt (z. B. nur \diamond, \square oder nur \bigcirc)

Weitere Verifikationslogiken

Es gibt in der Verifikation noch **andere wichtige Logiken**, z. B.:

- CTL, CTL* und das μ -Kalkül für Baumstrukturen
(*Branching time*: es gibt **mehr als eine** mögliche Zukunft, z. B. wegen unbekannter Benutzer-/Sensoreingabe)
- das temporale μ -Kalkül für lineare Strukturen (wie LTL)

Insbesondere hat das temporale μ -Kalkül dieselbe Ausdrucksstärke wie S1S.

Prädikatenlogik zweiter Stufe

- 4.1 Syntax und Semantik
- 4.2 Entscheidbarkeit und Komplexität
- 4.3 MSO über linearen Strukturen
- 4.4 Temporallogik

NEXT



4.5 Logik und Komplexitätstheorie

Deskriptive Komplexitätstheorie

Es besteht ein **enger Zusammenhang** zwischen (Fragmenten von) **SO** und verschiedenen in der Informatik wichtigen **Komplexitätsklassen**.

Grundlegende Beobachtung:

Die in **existentieller SO** definierbaren Entscheidungsprobleme sind exakt die Probleme in der Komplexitätsklasse **NP**.

„Existentielle SO“ (ESO) bedeutet dabei Formeln der Form

$$\exists X_1 \dots \exists X_n \varphi, \quad X_i \text{ beliebige Arität und } \varphi \text{ FO-Formel}$$

Diese und ähnliche Beobachtungen erlauben ein Studium von komplexitätstheoretischen Fragen wie „**P vs. NP**“ mit **logischen** Mitteln.

Man nennt diese Forschungsrichtung **Deskriptive Komplexitätstheorie**.

Deskriptive Komplexitätstheorie – Beispiel 1

3-Färbbarkeit ist ein wohlbekanntes NP-vollständiges Problem:

Definition 4.22 (3-Färbbarkeit)

Ein ungerichteter Graph $G = (V, E)$ heißt **3-färbbar**, wenn es eine Abbildung $f : V \rightarrow \{r, g, b\}$ gibt, so dass gilt:

- Für alle $\{v_1, v_2\} \in E$ ist $f(v_1) \neq f(v_2)$.

3F ist die Klasse aller 3-färbbaren Graphen.

Betrachte $\varphi_{3F} = \exists C_1 \exists C_2 \exists C_3 \left(\forall x \forall y \left((C_1(x) \vee C_2(x) \vee C_3(x)) \wedge \bigwedge_{1 \leq i < j \leq 3} \neg(C_i(x) \wedge C_j(x)) \wedge E(x, y) \rightarrow \bigwedge_{1 \leq i \leq 3} \neg(C_i(x) \wedge C_i(y)) \right) \right)$

Dieser ESO-Satz **definiert** 3F:

$$G \models \varphi_{3F} \text{ gdw. } G \in 3F \quad \text{für alle ungerichteten Graphen } G$$

Deskriptive Komplexitätstheorie – Beispiel 2

Hamiltonkreis-Problem ist ein weiteres NP-vollständiges Problem:

Definition 4.23 (Hamiltonkreis)

Sei $G = (V, E)$ ein ungerichteter Graph. Ein **Hamiltonkreis** in G ist ein geschlossener Pfad, der jeden Knoten genau einmal enthält.

HK ist die Klasse aller Graphen, die einen Hamiltonkreis enthalten.

Der folgende ESO-Satz definiert HK:

$$\varphi_{HK} = \exists L \exists S \left(L \text{ ist strikte lineare Ordnung } \wedge \right. \\ \left. \begin{array}{l} \text{alle Elemente des Universums kommen in } L \text{ vor } \wedge \\ S \text{ ist Nachfolgerrelation von } L, \\ \text{verbindet zusätzlich größtes } L\text{-Element mit kleinstem } \wedge \\ \forall x \forall y (S(x, y) \rightarrow E(x, y)) \end{array} \right)$$

binär

$$G \models \varphi_{HK} \text{ gdw. } G \in HK \quad \text{für alle ungerichteten Graphen } G$$

T4.19

Entscheidungsprobleme als Klassen von Strukturen

Wenn man mit **Turingmaschinen** arbeitet, repräsentiert man

- Probleminstanzen als **Wörter**
- Entscheidungsprobleme als **Sprachen** (Mengen von Wörtern)

Wir stellen hier **Logik** in den Mittelpunkt, repräsentieren

- Probleminstanzen als endliche relationale **Strukturen**
- Entscheidungsprobleme als **Klassen** von solchen Strukturen

Dies stellt **keinerlei Einschränkung der Allgemeinheit** dar:

Jedes Entscheidungsproblem kann sowohl als **Menge von Wörtern** als auch als **Klasse von endlichen Strukturen** dargestellt werden.

ESO-Definierbarkeit

Also ab jetzt: *Problem* = Klasse von **endlichen** relationalen Strukturen

Definition 4.24 (ESO-definierbare Probleme)

Ein Problem K ist *ESO-definierbar*,
wenn es einen ESO-Satz φ_K gibt, so dass

$$\mathfrak{A} \in K \text{ gdw. } \mathfrak{A} \models \varphi_K \quad \text{für alle endlichen Strukturen } \mathfrak{A}$$

Schon gesehen: 3F und HK sind ESO-definierbar.

Es gilt sogar: NP = Menge der ESO-definierbaren Probleme

→ Müssen zunächst klären, wie man eine endliche relationale **Struktur** als **Wort** darstellt.

Kodierung von Strukturen

Sei \mathfrak{A} eine endliche τ -Struktur mit $A = \{a_1, \dots, a_n\}$.

Wir fixieren eine **beliebige lineare Ordnung** auf A , z. B. $a_1 < \dots < a_n$.

Eine einzelne k -stellige Relation $R^{\mathfrak{A}}$ wird wie folgt kodiert:

- betrachte die *lexikographische Ordnung* aller k -Tupel über A :

$$(a_1, \dots, a_1), (a_1, \dots, a_1, a_2), \dots, (a_n, \dots, a_n, a_{n-1}), (a_n, \dots, a_n)$$

(entspricht **Zählen zur Basis n**)

- repräsentiere $R^{\mathfrak{A}}$ als Wort $w_R \in \{0, 1\}^*$ der Länge n^k :

$$\text{das } i\text{-te Symbol ist } \begin{cases} 1 & \text{wenn das } i\text{-te } k\text{-Tupel in } R^{\mathfrak{A}} \text{ ist} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

T4.20

Für $\tau = \{R_1, \dots, R_\ell\}$ und $s_j = \text{Stelligkeit}(R_j)$ repräsentieren wir \mathfrak{A} als Wort

$$w_{\mathfrak{A}} = \underbrace{0^n 1}_{\text{Größe } \mathfrak{A}} \underbrace{0^{s_1} 1 w_{R_1}}_{R_1^{\mathfrak{A}}} \underbrace{0^{s_2} 1 w_{R_2}}_{R_2^{\mathfrak{A}}} \cdots \underbrace{0^{s_\ell} 1 w_{R_\ell}}_{R_\ell^{\mathfrak{A}}}$$

T4.20 fortgesetzt

NP via Strukturen

$$w_{\mathfrak{A}} = \underbrace{0^n 1}_{\text{Größe } \mathfrak{A}} \underbrace{0^{s_1} 1 w_{R_1}}_{R_1^{\mathfrak{A}}} \underbrace{0^{s_2} 1 w_{R_2}}_{R_2^{\mathfrak{A}}} \cdots \underbrace{0^{s_\ell} 1 w_{R_\ell}}_{R_\ell^{\mathfrak{A}}}$$

Beachte:

- das Präfix $0^n 1$ kodiert die (endliche) Größe von \mathfrak{A}
- Infixe 0^{s_j} kodieren die Stelligkeiten der R_j
- ohne diese Information kann man aus $w_{R_1} \cdots w_{R_\ell}$ die Relationen $R_1^{\mathfrak{A}}, \dots, R_\ell^{\mathfrak{A}}$ nicht auf eindeutige Weise extrahieren

„Unsere“ Definition von NP ist nun wie folgt:

Ein Problem (Klasse von endlichen relationalen Strukturen) K ist *in NP*,
wenn es eine nichtdeterministische Turingmaschine M_K gibt, so dass:

1. $\mathfrak{A} \in K$ gdw. $w_{\mathfrak{A}} \in L(M_K)$
2. bei Eingabe $w_{\mathfrak{A}}$ terminiert M_K in Zeit $\text{poly}(|w_{\mathfrak{A}}|)$

Beachte zu Punkt 2: $|w_{\mathfrak{A}}|$ ist polynomiell in der Größe von \mathfrak{A}

Satz von Fagin

Theorem 4.25 (Fagin)

Für jedes Problem K gilt: K ist in NP gdw. K ist ESO-definierbar.

Man sagt auch: ESO *erfasst* (engl. *captures*) NP.

Dieses Theorem stellt eine vollkommen **maschinenunabhängige** Charakterisierung von NP zur Verfügung.

Es reduziert das schwierige Problem der Trennung von Komplexitätsklassen (z. B. P von NP) auf ein **rein logisches Problem**.

Leider ist bis heute im Allgemeinen **nicht klar**,
welche Logik der Komplexitätsklasse **P** entspricht.

Satz von Fagin

Theorem 4.25 (Fagin)

Für jedes Problem K gilt: K ist in NP **gdw.** K ist ESO-definierbar.

Leichte Folgerung:

Korollar 4.26

Für jedes Problem K gilt: K ist in coNP **gdw.** K ist USO-definierbar.
(USO = universelles SO)

Das „NP vs. coNP“-Problem ist also: haben ESO und USO auf endlichen relationalen Strukturen **dieselbe Ausdrucksstärke?**

Beachte: wenn man $NP \neq coNP$ zeigen könnte (wie allgemein vermutet), dann würde daraus auch $P \neq NP$ folgen!

Satz von Fagin – Beweis

Theorem 4.25 (Fagin)

Für jedes Problem K gilt: K ist in NP **gdw.** K ist ESO-definierbar.

Die einfache Richtung des Beweises ist die folgende:

Lemma 4.27

Jedes ESO-definierbare Problem K ist in NP.

Mit anderen Worten: ESO-Auswertung ist in NP bzgl. Datenkomplexität.

T4.21

Strategie für Gegenrichtung:

Zeige, dass es für jede nichtdeterministische Polyzeit-Turingmaschine M einen ESO-Satz φ_M gibt, so dass $\mathfrak{A} \models \varphi_M$ **gdw.** $w_{\mathfrak{A}} \in L(M)$ für alle \mathfrak{A} .

Satz von Fagin – Beweis

Sei $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \Delta, q_0, Q_A, Q_R)$, wobei

- $Q = \{q_1, \dots, q_m\}$ Zustandsmenge, $\Sigma = \{0, 1\}$ Eingabealphabet
- $\Gamma = \{a_1, \dots, a_\ell\} \supseteq \Sigma$ Arbeitsalphabet mit Blanksymbol $\perp \in \Gamma$
- $\Delta \subseteq Q \times \Sigma \times Q \times \Sigma \times \{L, R\}$ Übergangsrelation
- $q_0 \in Q$ Startzustand
- $Q_A, Q_R \subseteq Q$ Menge der akzeptierenden bzw. verwerfenden Zustände

Das Arbeitsband ist **einseitig unendlich**; der Kopf und die Eingabe stehen anfangs ganz links; wir nehmen an, dass M

1. auf jeder Eingabe der Länge n maximal n^k Schritte macht
2. am linken Ende des Bandes niemals einen Schritt nach links versucht
3. bei Zustand in $Q \setminus (Q_A \cup Q_R)$ immer mindestens einen Übergang zur Verfügung hat, bei Zustand in $Q_A \cup Q_R$ jedoch keinen Übergang

Satz von Fagin – Beweis

Die Formel φ_M soll einen akzeptierenden Lauf von M auf der Eingabe simulieren, wenn so ein Lauf existiert.

Schwierigkeit:

- uns steht eine Struktur \mathfrak{A} der Größe $|A|$ zur Verfügung
- wir müssen Bandinhalte, Zustände und Kopfpositionen eines Laufes der Länge $|w_{\mathfrak{A}}|^k$ repräsentieren

Lösung:

- wähle ein k' so dass $|A|^{k'} \geq |w_{\mathfrak{A}}|^k$
- repräsentiere Schrittzähler und Bandposition als k' -Tupel über A , verwende beliebige (strikte) lineare Ordnung über $A^{k'}$ zur Repräsentation der „Reihenfolge“

T4.22

Satz von Fagin – Beweis

Der Satz φ_M hat die Form

$$\exists L \exists T_{a_0} \cdots \exists T_{a_\ell} \exists H_{q_1} \cdots \exists H_{q_m} \psi$$

wobei alle Relationsvariablen $(2 \cdot k')$ -stellig sind und

- L die strikte lineare Ordnung repräsentiert
- $T_{a_i}(\bar{p}, \bar{t})$ ausdrückt, dass Bandzelle \bar{p} zum Zeitpunkt \bar{t} das Symbol a_i enthält
- $H_{q_i}(\bar{p}, \bar{t})$ ausdrückt, dass M zum Zeitpunkt \bar{t} in Zustand q_i ist und der Kopf sich auf Bandzelle \bar{p} befindet

Die Formel ψ beschreibt nun das Verhalten von M .

Satz von Fagin – Beweis

Die Formel ψ besteht aus folgenden Konjunkten:

- ψ_{lin} drückt aus, dass L lineare Ordnung ist
- ψ_{ok} stellt sicher, dass Bandsymbole und Zustand eindeutig sind
- ψ_{move} erzwingt, dass alle Übergänge Δ entsprechen
- ψ_{acc} fordert, dass ein akzeptierender Zustand erreicht wird
- ψ_{const} stellt sicher, dass sich der Inhalt von Bandzellen, die sich nicht unter dem Kopf befinden, bei einem Übergang nicht ändert
- ψ_{ini} beschreibt die Startkonfiguration: Band beschriftet mit Eingabe gefolgt von Blanks, Kopf ganz links, M in Startzustand

T4.23

Satz von Fagin – Beweis

Zusammenfassung:

- Die SO-Variablen erlauben es, die Berechnung einer Turingmaschine zu beschreiben.
- Die existentielle SO-Quantifizierung von ESO entspricht dem Nichtdeterminismus der TM.
- Die Definierbarkeit einer linearen Ordnung erlaubt es, die „Reihenfolge“ der Bandpositionen und Schritte zu repräsentieren.
- Es ergeben sich technische Schwierigkeiten aus den unterschiedlichen Kodierungen von Probleminstanzen als Graphen und Wörter; die lassen sich aber lösen.

Deskriptive Komplexitätstheorie

Welche Logik könnte die Komplexitätsklasse P erfassen?

- FO ist viel **zu schwach**, kann einfache P-Probleme nicht ausdrücken wie EVEN oder Zusammenhang.
- Das in diesem Zusammenhang frappierendste Defizit von FO ist: es gibt **keinen Rekursionsmechanismus**.
- (E)SO erlaubt Rekursion, ist aber offensichtlich **zu ausdrucksstark**.

Fixpunktoperatoren stellen einen schwächeren Rekursionsmechanismus dar als SO-Quantifikation.

Tatsächlich erfasst **LFP** (die Erweiterung von FO um Fixpunktoperatoren) genau P, wenn man annimmt, dass die Eingabestrukturen mit einer **linearen Ordnung** $<$ ausgestattet sind.

Leider: in vielen natürlichen Problemen wie 3F oder HK gibt es **keine** „eingebaute Ordnung“.

In LFP ist diese Ordnung auch **nicht definierbar**.

Was wie ein kleines technisches Hindernis aussieht, stellt sich als **großes Problem** heraus.

Es wurde sogar vermutet, dass es **keine** Logik gibt, die P erfasst (basierend auf einer vernünftigen Definition von „Logik“; Gurevich).

Wenn das so ist, ist es **schwer zu beweisen**, denn es impliziert natürlich $P \neq NP$.