

Serge Autexier, Christoph Lüth

Universität Bremen

Sommersemester 2016



Idee

- Hier ist ein einfaches Programm:

```
// {X = x ∧ Y = y}
z = y;
// {X = x ∧ Y = z}
y = x;
// {X = y ∧ Y = z}
x = z;
// {X = y ∧ Y = x}
```

- Wir sehen:

1. Die Verifikation erfolgt **rückwärts** (von hinten nach vorne).
2. Die Verifikation kann **berechnet** werden.

- Muss das so sein? Ist das immer so?



Vorwärts!

- Zuweisungsregel kann **rückwärts** angewandt werden, weil die Nachbedingung eine offene Variable ist — P passt auf jede beliebige Nachbedingung.

$$\vdash \{P[\llbracket e \rrbracket / X]\} x = e \{P\}$$

- Alternative Zuweisungsregel (nach Floyd):

$$\frac{V \notin FV(P)}{\vdash \{P\} x = e \{\exists V.x = \llbracket e \rrbracket[V/x] \wedge P[V/x]\}}$$

- $FV(P)$ sind die **freien** Variablen in P .
- Jetzt ist die Vorbedingung offen— Regel kann vorwärts angewandt werden.



Vorwärtsverkettung

$$\frac{V \notin FV(P)}{\vdash \{P\} x = e \{\exists V.x = \llbracket e \rrbracket[V/x] \wedge P[V/x]\}}$$

- Ein einfaches Beispiel (nach Mike Gordon):

```
// {x = 1}
x = x + 1;
// {\exists V.x = \llbracket x + 1 \rrbracket[V/x] \wedge (x = 1)[V/x]}
```

- Vereinfachung der Nachbedingung:

$$\begin{aligned} \exists V.x &= \llbracket x + 1 \rrbracket[V/x] \wedge (x = 1)[V/x] \\ \leftrightarrow \exists V.x &= (x + 1)[V/x] \wedge (x = 1)[V/x] \\ \leftrightarrow \exists V.x &= (V + 1) \wedge (V = 1) \\ \leftrightarrow x &= 1 + 1 \\ \leftrightarrow x &= 2 \end{aligned}$$



Vorwärtsverkettung

- Vorwärtsaxiom äquivalent zum Rückwärtsaxiom.
- In der Anwendung **umständlicher**.
- Vereinfachung benötigt Lemma:

$$\exists x.P(x) \wedge x = t \leftrightarrow P(t)$$

- Vorteile?

- Wir wollten doch sowieso die Anwendung automatisieren...



Schwächste Vorbedingung, stärkste Nachbedingung

- Prädikat P **schwächer** als Q wenn $Q \rightarrow P$ (**stärker** wenn $P \rightarrow Q$).
- Gegeben C0-Programm c , Prädikat P , dann ist
 - $wp(c, P)$ die **schwächste Vorbedingung** Q so dass $\models \{Q\} c \{P\}$;
 - $sp(P, c)$ die **stärkste Nachbedingung** Q so dass $\models \{P\} c \{Q\}$.
- Semantische Charakterisierung:

$$\begin{aligned} \models \{P\} c \{Q\} &\leftrightarrow P \rightarrow wp(c, Q) \\ \models \{P\} c \{Q\} &\leftrightarrow sp(P, c) \rightarrow Q \end{aligned}$$



Berechnung von $wp(c, Q)$

- Einfach für Programme ohne Schleifen:

$$\begin{aligned} wp(\{\}, P) &\stackrel{def}{=} P \\ wp(x = e, P) &\stackrel{def}{=} P[\llbracket e \rrbracket / x] \\ wp(\{c \ c_s\}, P) &\stackrel{def}{=} wp(c, wp(\{c_s\}, P)) \\ wp(\text{if } (b) \ c_0 \ \text{else } \ c_1, P) &\stackrel{def}{=} (\llbracket b \rrbracket \wedge wp(c_0, P)) \vee (\neg \llbracket b \rrbracket \wedge wp(c_1, P)) \end{aligned}$$

- Für Schleifen: nicht entscheidbar.
 - "Cannot in general compute a finite formula" (Gordon)
- Wir können rekursive Formulierung angeben:

$$wp(\text{while } (b) \{c\}, P) \stackrel{def}{=} (\neg \llbracket b \rrbracket \wedge P) \vee (\llbracket b \rrbracket \wedge wp(c, wp(\text{while } (b) \{c\}, P)))$$

- Hilft auch nicht weiter...



Lösung: Annotierte Programme

- Wir helfen dem Rechner weiter und **annotieren** die Schleifeninvariante am Programm.
- Damit berechnen wir:
 - die **approximative** schwächste Vorbedingung $awp(c, Q)$ zusammen mit einer Menge von **Verifikationsbedingungen** $wvc(c, Q)$
 - oder die **approximative** stärkste Nachbedingung $asp(P, c)$ zusammen mit einer Menge von **Verifikationsbedingungen** $svc(P, c)$
- Es gilt:

$$\begin{aligned} \wedge wvc(c, Q) &\rightarrow \models \{awp(c, Q)\} c \{Q\} \\ \wedge svc(P, c) &\rightarrow \models \{P\} c \{asp(P, c)\} \end{aligned}$$



Approximative schwächste Vorbedingung

$\text{awp}(\{\}, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} P$
$\text{awp}(x = e, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} P[\llbracket e \rrbracket / x]$
$\text{awp}(\{c \ c_s\}, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{awp}(c, \text{awp}(\{c_s\}, P))$
$\text{awp}(\text{if } (b) \ c_0 \ \text{else } \ c_1, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} (b \wedge \text{awp}(c_0, P)) \vee (\neg b \wedge \text{awp}(c_1, P))$
$\text{awp}(/\!/\ \{q\} \ */ , P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \llbracket q \rrbracket$
$\text{awp}(\text{while } (b) \ /\!/\ \text{inv } \ i \ */ \ c, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \llbracket i \rrbracket$
$\text{wvc}(\{\}, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \emptyset$
$\text{wvc}(x = e, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \emptyset$
$\text{wvc}(\{c \ c_s\}, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{wvc}(c, \text{awp}(\{c_s\}, P)) \cup \text{wvc}(\{c_s\}, P)$
$\text{wvc}(\text{if } (b) \ c_0 \ \text{else } \ c_1, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{wvc}(c_0, P) \cup \text{wvc}(c_1, P)$
$\text{wvc}(/\!/\ \{q\} \ */ , P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \{ \llbracket q \rrbracket \rightarrow P \}$
$\text{wvc}(\text{while } b \ /\!/\ \text{inv } \ i \ */ \ c, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{wvc}(c, \llbracket i \rrbracket)$ $\cup \{ \llbracket i \rrbracket \wedge b \rightarrow \text{awp}(c, \llbracket i \rrbracket) \}$ $\cup \{ \llbracket i \rrbracket \wedge \neg b \rightarrow P \}$



Approximative stärkste Nachbedingung

$\text{asp}(P, \{\})$	$\stackrel{\text{def}}{=} P$
$\text{asp}(P, x = e)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \exists V. x = \llbracket e \rrbracket[V/x] \wedge P[V/x]$
$\text{asp}(P, \{c \ c_s\})$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{asp}(\text{awp}(P, c), c_s)$
$\text{asp}(P, \text{if } (b) \ c_0 \ \text{else } \ c_1, P)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{asp}(\llbracket b \rrbracket \wedge P, c_0) \vee \text{asp}(\neg \llbracket b \rrbracket \wedge P, c_1)$
$\text{asp}(P, /\!/\ \{q\} \ */)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \llbracket q \rrbracket$
$\text{asp}(P, \text{while } (b) \ /\!/\ \text{inv } \ i \ */ \ c)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \llbracket i \rrbracket \wedge \neg \llbracket b \rrbracket$
$\text{svc}(P, \{\})$	$\stackrel{\text{def}}{=} \emptyset$
$\text{svc}(P, x = e)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \emptyset$
$\text{svc}(P, \{c \ c_s\})$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{svc}(P, c) \cup \text{svc}(\text{awp}(P, c), \{c_s\})$
$\text{svc}(P, \text{if } (b) \ c_0 \ \text{else } \ c_1)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \text{svc}(\llbracket b \rrbracket \wedge P, c_0) \cup \text{svc}(\neg \llbracket b \rrbracket \wedge P, c_1)$
$\text{svc}(P, /\!/\ \{q\} \ */)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \{ P \rightarrow \llbracket q \rrbracket \}$
$\text{svc}(P, \text{while } b \ /\!/\ \text{inv } \ i \ */ \ c)$	$\stackrel{\text{def}}{=} \{ P \rightarrow \llbracket i \rrbracket \}$ $\cup \{ \text{asp}(\llbracket b \rrbracket \wedge \llbracket i \rrbracket, c) \rightarrow \llbracket i \rrbracket \}$ $\cup \text{svc}(\llbracket b \rrbracket \wedge \llbracket i \rrbracket, c)$



Beispiel: das Fakultätsprogramm

- ▶ In der Praxis sind Vor- und Nachbedingung gegeben, und nur die Verifikationsbedingungen relevant:

Sei F das annotierte Fakultätsprogramm:

```
// {0 <= N}
p = 1;
c = 1;
while (c <= n) /\!/\ inv p == fac(c-1) && c-1 <= N; */ {
  p = p * c;
  c = c + 1;
}
// {p == fac(N)}
```

- ▶ Berechnung vorwärts: $\text{svc}(F, \top)$
- ▶ Berechnung rückwärts: $\text{wvc}(\top, F)$



Zusammenfassung

- ▶ Die Zuweisungsregel gibt es "rückwärts" und "vorwärts".
- ▶ Bis auf die Invarianten an Schleifen können wir Korrektheit automatisch prüfen.

Rückwärtsberechnung:

- ▶ Einfacher zu berechnen
- ▶ Führt zu großen Formeln
- ▶ Keine Möglichkeit, Zwischenzustände zu vereinfachen

Vorwärtsberechnung:

- ▶ Entspricht **symbolischer Ausführung**
- ▶ Umständlichere Berechnung der Verifikationsbedingungen
- ▶ Erlaubt **zustandsbasierte Vereinfachung** (z.B. Entfernen unerreichbarer Fälle)

- ▶ Die Generierung von Verifikationsbedingungen korrespondiert zur **relativen Vollständigkeit** der Floyd-Hoare-Logik — nächste Woche.

