

Korrekte Software: Grundlagen und Methoden  
Vorlesung 8 vom 22.05.17: Funktionen und Prozeduren

Serge Autexier, Christoph Lüth

Universität Bremen

Sommersemester 2017

# Fahrplan

- ▶ Einführung
- ▶ Die Floyd-Hoare-Logik
- ▶ Operationale Semantik
- ▶ Denotationale Semantik
- ▶ Äquivalenz der Operationalen und Denotationalen Semantik
- ▶ Korrektheit des Hoare-Kalküls
- ▶ Vorwärts und Rückwärts mit Floyd und Hoare
- ▶ Funktionen und Prozeduren
- ▶ Referenzen und Speichermodelle
- ▶ Verifikationsbedingungen Revisited
- ▶ Vorwärtsrechnung Revisited
- ▶ Programmsicherheit und Frame Conditions
- ▶ Ausblick und Rückblick

# Funktionen & Prozeduren

- ▶ **Funktionen** sind das zentrale Modularisierungskonzept von C
  - ▶ Kleinste Einheit
  - ▶ NB. Prozeduren sind nur Funktionen vom Typ **void**
  - ▶ Auch in den meisten anderen Sprachen, meist mit Zustandsverkapselung (Methoden)
- ▶ Wie behandeln wir Funktionen?

# Modellierung und Spezifikation von Funktionen

Wir brauchen:

- (1) Von Anweisungen zu Funktionen: Deklarationen und Parameter
- (2) Semantik von Funktionsdefinition und Funktionsaufruf
- (3) Spezifikation von Funktionen
- (4) Beweisregeln für Funktionsdefinition und Funktionsaufruf

# Von Anweisungen zu Funktionen

- ▶ Erweiterung unserer Kernsprache:

$$\mathbf{FunDef} ::= \mathbf{Type} \mathit{Id}(\mathbf{Param}^*) \mathbf{FunSpec}^+ \mathbf{Blk}$$
$$\mathbf{Param} ::= \mathbf{Type} \mathit{Id}$$
$$\mathbf{Blk} ::= \{\mathbf{Decl}^* \mathbf{Stmt}\}$$
$$\mathbf{Decl} ::= \mathbf{Type} \mathit{Id} = \mathbf{Aexp} \mid \mathbf{Type} \mathit{Id}$$
$$\mathbf{Aexp} ::= \dots \mid \mathit{Id}(\mathbf{Aexp}^*)$$
$$\mathbf{Stmt} ::= \dots \mid \mathit{Id}(\mathbf{Aexp}^*) \mid \mathbf{return} (\mathbf{Aexp})?$$

- ▶ **Type**: zur Zeit nur **int**; Initialisierer: konstanter Ausdruck
- ▶ **FunSpec** später
- ▶ Vereinfachte Syntax (konkrete Syntax mischt **Type** und *Id*, Kommata bei Argumenten, ...)

# Rückgabewerte

- ▶ Problem: **return** bricht sequentiellen Kontrollfluss:

```
if (x == 0) return -1;  
y = y / x;    // Wird nicht immer erreicht
```

- ▶ Lösung 1: verbieten!

- ▶ MISRA-C (Guidelines for the use of the C language in critical systems):

## Rule 14.7 (required)

A function shall have a single point of exit at the end of the function.

- ▶ Nicht immer möglich, unübersichtlicher Code...
- ▶ Lösung 2: Erweiterung der Semantik von  $\Sigma \rightarrow \Sigma$  zu  $\Sigma \rightarrow (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V})$

# Erweiterte Semantik

- ▶ Denotat einer Anweisung:  $\Sigma \mapsto (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V})$
- ▶ Abbildung von Ausgangszustand  $\Sigma$  auf:
  - ▶ Sequentieller Folgezustand, oder
  - ▶ Rückgabewert und Rückgabeszustand
- ▶ Was ist mit **void**?

# Erweiterte Semantik

- ▶ Denotat einer Anweisung:  $\Sigma \mapsto (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V}_U)$
- ▶ Abbildung von Ausgangszustand  $\Sigma$  auf:
  - ▶ Sequentieller Folgezustand, oder
  - ▶ Rückgabewert und Rückgabezustand
- ▶ Was ist mit **void**?
  - ▶ Erweiterte Werte:  $\mathbf{V}_U \stackrel{\text{def}}{=} \mathbf{V} + \{*\}$
- ▶ Komposition zweier Anweisungen  $f, g : \Sigma \mapsto (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V}_U)$ :

$$g \cdot s f(\sigma) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{cases} g(\sigma') & f(\sigma) = \sigma' \\ (\sigma', v) & f(\sigma) = (\sigma', v) \end{cases}$$



# Semantik von Anweisungen

$$\mathcal{C}[\cdot] : \mathbf{Stmt} \rightarrow \Sigma \rightarrow (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V}_U)$$

$$\mathcal{C}[x = e] = \{(\sigma, \sigma[a/x]) \mid (\sigma, a) \in \mathcal{A}[e]\}$$

$$\mathcal{C}[\{c \ c_s\}] = \mathcal{C}[c_s] \cdot_s \mathcal{C}[c] \quad \text{Komposition wie oben}$$

$$\mathcal{C}[\{\}] = \mathbf{Id} \quad \mathbf{Id} := \{(\sigma, \sigma) \mid \sigma \in \Sigma\}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{C}[\mathbf{if} (b) \ c_0 \ \mathbf{else} \ c_1] &= \{(\sigma, \tau) \mid (\sigma, 1) \in \mathcal{B}[b] \wedge (\sigma, \tau) \in \mathcal{C}[c_0]\} \\ &\quad \cup \{(\sigma, \tau) \mid (\sigma, 0) \in \mathcal{B}[b] \wedge (\sigma, \tau) \in \mathcal{C}[c_1]\} \\ &\quad \text{mit } \tau \in \Sigma \cup (\Sigma \times \mathbf{V}_U) \end{aligned}$$

$$\mathcal{C}[\mathbf{return} \ e] = \{(\sigma, (\sigma, a)) \mid (\sigma, a) \in \mathcal{A}[e]\}$$

$$\mathcal{C}[\mathbf{return}] = \{(\sigma, (\sigma, *))\}$$

$$\mathcal{C}[\mathbf{while} (b) \ c] = \mathit{fix}(\Gamma)$$

$$\begin{aligned} \Gamma(\psi) &\stackrel{\text{def}}{=} \{(\sigma, \tau) \mid (\sigma, 1) \in \mathcal{B}[b] \wedge (\sigma, \tau) \in \psi \cdot_s \mathcal{C}[c]\} \\ &\quad \cup \{(\sigma, \sigma) \mid (\sigma, 0) \in \mathcal{B}[b]\} \end{aligned}$$

# Semantik von Funktionsdefinitionen

$$\mathcal{D}_{fd}[\cdot] : \mathbf{FunDef} \rightarrow \mathbf{V}^n \rightarrow \Sigma \rightarrow \Sigma \times \mathbf{V}_U$$

Das Denotat einer Funktion ist eine Anweisung, die über den tatsächlichen Werten für die Funktionsargumente parametrisiert ist.

$$\begin{aligned} \mathcal{D}_{fd}[\![f(t_1\ p_1, t_2\ p_2, \dots, t_n\ p_n)\ blk]\!] = \\ \lambda v_1, \dots, v_n. \{ (\sigma, (\sigma', v)) \mid \\ (\sigma, (\sigma', v)) \in \mathcal{D}_{blk}[\![blk]\!] \cdot_S \{ (\sigma, \sigma[v_1/p_1, \dots, v_n/p_n]) \} \} \end{aligned}$$

- ▶ Die Funktionsargumente sind lokale Deklarationen, die mit den Aufrufwerten initialisiert werden.
  - ▶ Insbesondere können sie lokal in der Funktion verändert werden.
- ▶ Von  $\mathcal{D}_{blk}[\![blk]\!]$  sind nur Rückgabezustände interessant.

# Semantik von Blöcken und Deklarationen

$$\mathcal{D}_{blk}[\cdot] : \mathbf{Blk} \rightarrow \Sigma \rightarrow (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V}_U)$$

$$\mathcal{D}_d[\cdot] : \mathbf{Decl} \rightarrow \Sigma \rightarrow (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V}_U)$$

Blöcke bestehen aus Deklarationen und einer Anweisung:

$$\mathcal{D}_{blk}[\mathit{decls} \ \mathit{stmts}] = \mathcal{C}[\mathit{stmts}] \cdot_S \mathcal{D}_d[\mathit{decls}]$$

$$\mathcal{D}_d[\mathit{t} \ \mathit{i}] = \{(\sigma, \sigma[\perp/\mathit{i}])\}$$

$$\mathcal{D}_d[\mathit{t} \ \mathit{i} = \mathit{init}] = \{(\sigma, \sigma[\mathcal{A}_{init}[\mathit{init}]/\mathit{i}])\}$$

- ▶ Verallgemeinerung auf Sequenz von Deklarationen
- ▶  $\mathcal{A}_{init}[\cdot]$  ist das Denotat von Initialisierungen:
  - ▶ Nur für konstante Ausdrücke, daher nicht zustandsabhängig

# Funktionsaufrufe

- ▶ Aufruf einer Funktion:  $f(t_1, \dots, t_n)$ :
  - ▶ Auswertung der Argumente  $t_1, \dots, t_n$
  - ▶ Einsetzen in die Semantik  $\mathcal{D}_{fd}[[f]]$
- ▶ Was ist mit Seiteneffekten?
  - ▶ Erst mal gar nichts, unsere Sprache hat noch keine ...
- ▶ Call by name, call by value, call by reference. ... ?
  - ▶ C kennt nur call by value (C-Standard 99, §6.9.1. (10))

# Funktionsaufrufe

- ▶ Um eine Funktion  $f$  aufzurufen, müssen wir (statisch!) die Semantik der **Definition** von  $f$  dem Bezeichner  $f$  zuordnen.
- ▶ Deshalb brauchen wir eine **Umgebung** (Environment):

$$\begin{aligned} Env &= Id \rightarrow \llbracket \mathbf{FunDef} \rrbracket \\ &= Id \rightarrow \mathbf{V}^N \rightarrow \Sigma \rightarrow (\Sigma \times \mathbf{V}_u) \end{aligned}$$

- ▶ Das Environment ist **zusätzlicher Parameter** für alle Definitionen

# Semantik von Funktionsaufrufen

$$\mathcal{A}[[f(t_1, \dots, t_n)]]\Gamma = \{(\sigma, \nu) \mid \exists \sigma', \nu. (\sigma, (\sigma', \nu)) \in \Gamma(f)(\nu_1, \dots, \nu_n) \\ \wedge (\sigma, \nu_i) \in \mathcal{A}[[t_i]]\Gamma\}$$

$$\mathcal{C}[[f(t_1, \dots, t_n)]]\Gamma = \{(\sigma, \sigma') \mid \exists \sigma'. (\sigma, (\sigma', *)) \in \Gamma(f)(\nu_1, \dots, \nu_n) \\ \wedge (\sigma, \nu_i) \in \mathcal{A}[[t_i]]\Gamma\}$$

- ▶ Aufruf einer nicht-definierten Funktion  $f$  oder mit falscher Anzahl  $n$  von Parametern ist nicht definiert
  - ▶ Muss durch **statische Analyse** verhindert werden
- ▶ Aufruf von Funktion  $\mathcal{A}[[f(t_1, \dots, t_n)]]$  ignoriert Endzustand
- ▶ Aufruf von Prozedur  $\mathcal{C}[[f(t_1, \dots, t_n)]]$  ignoriert Rückgabewert

# Semantik von Funktionsaufrufen

$$\mathcal{A}[\![f(t_1, \dots, t_n)]\!] \Gamma = \{(\sigma, \nu) \mid \exists \sigma', \nu. (\sigma, (\sigma', \nu)) \in \Gamma(f)(\nu_1, \dots, \nu_n) \wedge (\sigma, \nu_i) \in \mathcal{A}[\![t_i]\!] \Gamma\}$$

$$\mathcal{C}[\![f(t_1, \dots, t_n)]\!] \Gamma = \{(\sigma, \sigma') \mid \exists \sigma'. (\sigma, (\sigma', *)) \in \Gamma(f)(\nu_1, \dots, \nu_n) \wedge (\sigma, \nu_i) \in \mathcal{A}[\![t_i]\!] \Gamma\}$$

$$\mathcal{C}[\![x = f(t_1, \dots, t_n)]\!] \Gamma = \{(\sigma, \sigma'[v/x]) \mid \exists \sigma', \nu. (\sigma, (\sigma', \nu)) \in \Gamma(f)(\nu_1, \dots, \nu_n) \wedge (\sigma, \nu_i) \in \mathcal{A}[\![t_i]\!] \Gamma\}$$

- ▶ Aufruf einer nicht-definierten Funktion  $f$  oder mit falscher Anzahl  $n$  von Parametern ist nicht definiert
  - ▶ Muss durch **statische Analyse** verhindert werden
- ▶ Aufruf von Funktion  $\mathcal{A}[\![f(t_1, \dots, t_n)]\!] \Gamma$  ignoriert Endzustand
- ▶ Aufruf von Prozedur  $\mathcal{C}[\![f(t_1, \dots, t_n)]\!] \Gamma$  ignoriert Rückgabewert
- ▶ Besser: Kombination mit Zuweisung

# Spezifikation von Funktionen

- ▶ Wir **spezifizieren** Funktionen durch **Vor-** und **Nachbedingungen**
  - ▶ Ähnlich den Hoare-Tripeln, aber vereinfachte Syntax
  - ▶ **Behavioural specification**, angelehnt an JML, OCL, ACSL (Frama-C)
- ▶ Syntaktisch:

**FunSpec** ::= **/\*\* pre Bexp post Bexp \*/**

Vorbedingung     **pre** sp;      $\Sigma \rightarrow \mathbf{T}$

Nachbedingung   **post** sp;    $\Sigma \times (\Sigma \times \mathbf{V}_U) \rightarrow \mathbf{T}$

**\old**(e)     Wert von e im **Vorzustand**

**\result**     **Rückgabewert** der Funktion



# Semantik von Spezifikationen

- ▶ Vorbedingung: Auswertung als  $\mathcal{B}[\![sp]\!] \Gamma$  über dem Vorzustand
- ▶ Nachbedingung: Erweiterung von  $\mathcal{B}[\![\cdot]\!]$  und  $\mathcal{A}[\![\cdot]\!]$ 
  - ▶ Ausdrücke können in Vor- oder Nachzustand ausgewertet werden.
  - ▶  $\backslash$ **result** kann nicht in Funktionen vom Typ **void** auftreten.

$$\mathcal{B}_{sp}[\![\cdot]\!] : Env \rightarrow \mathbf{Bexp} \rightarrow (\Sigma \times (\Sigma \times \mathbf{V}_U)) \rightarrow \mathbf{T}$$

$$\mathcal{A}_{sp}[\![\cdot]\!] : Env \rightarrow \mathbf{Aexp} \rightarrow (\Sigma \times (\Sigma \times \mathbf{V}_U)) \rightarrow \mathbf{V}$$

$$\mathcal{B}_{sp}[\![!b]\!] \Gamma = \{((\sigma, (\sigma', \nu)), 1) \mid ((\sigma, (\sigma', \nu)), 0) \in \mathcal{B}_{sp}[\![b]\!] \Gamma\} \\ \cup \{((\sigma, (\sigma', \nu)), 0) \mid ((\sigma, (\sigma', \nu)), 1) \in \mathcal{B}_{sp}[\![b]\!] \Gamma\}$$

...

$$\mathcal{B}_{sp}[\![\backslash \mathbf{old}(e)]\!] \Gamma = \{((\sigma, (\sigma', \nu)), b) \mid (\sigma, b) \in \mathcal{B}[\![e]\!] \Gamma\}$$

$$\mathcal{A}_{sp}[\![\backslash \mathbf{old}(e)]\!] \Gamma = \{((\sigma, (\sigma', \nu)), a) \mid (\sigma, a) \in \mathcal{A}[\![e]\!] \Gamma\}$$

$$\mathcal{A}_{sp}[\![\backslash \mathbf{result}]\!] \Gamma = \{((\sigma, (\sigma, \nu)), \nu)\}$$

$$\mathcal{B}_{sp}[\![\mathbf{pre} \ p \ \mathbf{post} \ q]\!] \Gamma = \{(\sigma, (\sigma', \nu)) \mid \sigma \in \mathcal{B}[\![p]\!] \Gamma \wedge (\sigma', (\sigma, \nu)) \in \mathcal{B}_{sp}[\![p]\!] \Gamma\}$$

# Gültigkeit von Spezifikationen

- ▶ Die Semantik von Spezifikationen erlaubt uns die Definition der **semantischen Gültigkeit**.

$$\mathbf{pre} \ p \ \mathbf{post} \ q \models FunDef$$

$$\iff \forall v_1, \dots, v_n. \mathcal{D}_{fd}[\![FunDef]\!] \ \Gamma \in \mathcal{B}_{sp}[\![\mathbf{pre} \ p \ \mathbf{post} \ q]\!] \ \Gamma$$

- ▶  $\Gamma$  enthält globale Definitionen, insbesondere andere Funktionen.
- ▶ Wie passt das zu  $\models \{P\} c \{Q\}$  für Hoare-Tripel?
- ▶ Wie **beweisen** wir das?

# Gültigkeit von Spezifikationen

- ▶ Die Semantik von Spezifikationen erlaubt uns die Definition der **semantischen Gültigkeit**.

$$\mathbf{pre} \ p \ \mathbf{post} \ q \models FunDef$$

$$\iff \forall v_1, \dots, v_n. \mathcal{D}_{fd}[\![FunDef]\!] \ \Gamma \in \mathcal{B}_{sp}[\![\mathbf{pre} \ p \ \mathbf{post} \ q]\!] \ \Gamma$$

- ▶  $\Gamma$  enthält globale Definitionen, insbesondere andere Funktionen.
- ▶ Wie passt das zu  $\models \{P\} c \{Q\}$  für Hoare-Tripel?
- ▶ Wie **beweisen** wir das? **Erweiterung** des Hoare-Kalküls

# Erweiterung des Floyd-Hoare-Kalküls

$$\mathcal{C}[\cdot] : \mathbf{Stmnt} \rightarrow \Sigma \rightarrow (\Sigma + \Sigma \times \mathbf{V}_U)$$

Hoare-Tripel: zusätzliche Spezifikation für Rückgabewert.

Partielle Korrektheit ( $\models \{P\} c \{Q|Q_R\}$ )

$c$  ist **partiell korrekt**, wenn für alle Zustände  $\sigma$ , die  $P$  erfüllen:

- ▶ die Ausführung von  $c$  mit  $\sigma$  in  $\sigma'$  regulär terminiert, so dass  $\sigma'$  die Spezifikation  $Q$  erfüllt,
- ▶ oder die Ausführung von  $c$  in  $\sigma'$  mit dem Rückgabewert  $v$  terminiert, so dass  $(\sigma', v)$  die Rückgabespezifikation  $Q_R$  erfüllt.

$$\models \{P\} c \{Q|Q_R\} \iff$$

$$\forall \sigma. \sigma \models \mathcal{B}[P]\Gamma \implies \exists \sigma'. (\sigma, \sigma') \in \mathcal{C}[c]\Gamma \wedge \sigma' \models \mathcal{B}[Q]\Gamma$$

$\vee$

$$\exists \sigma', v. (\sigma, (\sigma', v)) \in \mathcal{C}[c]\Gamma \wedge (\sigma', v) \models \mathcal{B}[Q_R]\Gamma$$

# Kontext

- ▶ Wir benötigen ferner einen **Kontext**  $\Gamma$ , der Funktionsbezeichnern ihre **Spezifikation** (Vor/Nachbedingung) zuordnet.
- ▶  $\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)$ , für Funktion  $f(x_1, \dots, x_n)$  mit Vorbedingung  $P$  und Nachbedingung  $Q$ .
- ▶ Notation:  $\Gamma \models \{P\} c \{Q|Q_R\}$  und  $\Gamma \vdash \{P\} c \{Q|Q_R\}$
- ▶ Korrektheit gilt immer nur im **Kontext**, dadurch kann jede Funktion separat verifiziert werden (**Modularität**)

## Erweiterung des Floyd-Hoare-Kalküls: return

$$\frac{}{\Gamma \vdash \{Q\} \text{ return } \{P|Q\}}$$

$$\frac{}{\Gamma \vdash \{Q[e/\backslash\text{result}]\} \text{ return } e \{P|Q\}}$$

- ▶ Bei **return** wird die Rückgabespezifikation  $Q$  zur Vorbedingung, die reguläre Nachfolgespezifikation wird ignoriert, da die Ausführung von **return** kein Nachfolgezustand hat.
- ▶ **return** ohne Argument darf nur bei einer Nachbedingung  $Q$  auftreten, die kein **\result** enthält.
- ▶ Bei **return** mit Argument ersetzt der Rückgabewert den **\result** in der Rückgabespezifikation.

# Erweiterung des Floyd-Hoare-Kalküls: Spezifikation

$$\frac{P \implies P'[y_i / \backslash\text{old}(y_i)] \quad \Gamma[f \mapsto \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)] \vdash \{P'\} \text{blk} \{Q|Q\}}{\Gamma \vdash f(x_1, \dots, x_n) / ** \text{pre } P \text{ post } Q * / \{ds \text{ blk}\}}$$

- ▶ Die Parameter  $x_i$  werden per Konvention nur als  $x_i$  referenziert, aber es ist immer der Wert im **Vorzustand** gemeint (eigentlich  $\backslash\text{old}(x_i)$ ).
- ▶ Variablen unterhalb von  $\backslash\text{old}(y)$  werden bei der Substitution (Zuweisungsregel) **nicht ersetzt!**
- ▶  $\backslash\text{old}(y)$  wird beim Weakening von der Vorbedingung  $P$  ersetzt

## Erweiterung des Floyd-Hoare-Kalküls: Aufruf

$$\frac{\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q), f \text{ vom Typ } \mathbf{void}}{\Gamma \vdash \{Y_j = y_j \ \&\& \ P[t_i/x_i]\} \\ f(t_1, \dots, t_n) \\ \{Q[t_i/x_i][Y_j/\backslash\mathbf{old}(y_j)] \mid Q_R\}}$$
$$\frac{\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)}{\Gamma \vdash \{Y_j = y_j \ \&\& \ P[t_i/x_i]\} \\ x = f(t_1, \dots, t_n) \\ \{Q[t_i/x_i][Y_j/\backslash\mathbf{old}(y_j)][x/\backslash\mathbf{result}] \mid Q_R\}}$$

- ▶  $\Gamma$  muss  $f$  mit der Vor-/Nachbedingung  $P, Q$  enthalten
- ▶ In  $P$  und  $Q$  werden Parameter  $x_i$  durch Argumente  $t_i$  ersetzt.
- ▶  $y_1, \dots, y_m$  sind die als  $\backslash\mathbf{old}(y_j)$  in  $Q$  auftretenden Variablen
- ▶  $Y_1, \dots, Y_m$  dürfen nicht in  $P$  oder  $Q$  enthalten sein
- ▶ Im ersten Fall (Aufruf als Prozedur) enthält  $Q$  kein  $\backslash\mathbf{result}$



# Erweiterter Floyd-Hoare-Kalkül I

$$\frac{}{\Gamma \vdash \{P\} \{\} \{P|Q_R\}}$$
$$\frac{\Gamma \vdash \{P\} c \{R|Q_R\} \quad \Gamma \vdash \{R\} c s \{Q|Q_R\}}{\Gamma \vdash \{P\} c c s \{Q|Q_R\}}$$
$$\frac{}{\Gamma \vdash \{Q[e/x]\} x = e \{Q|Q_R\}} \quad \frac{\Gamma \vdash \{P \ \&\& \ b\} c \{P|Q_R\}}{\Gamma \vdash \{P\} \mathbf{while} (b) c \{P \ \&\& \ ! \ b|Q_R\}}$$
$$\frac{\Gamma \vdash \{P \ \&\& \ b\} c_1 \{Q|Q_R\} \quad \Gamma \vdash \{P \ \&\& \ ! \ b\} c_2 \{Q|Q_R\}}{\Gamma \vdash \{P\} \mathbf{if} (b) c_1 \ \mathbf{else} \ c_2 \{Q|Q_R\}}$$
$$\frac{P \longrightarrow P' \quad \Gamma \vdash \{P'\} c \{Q'|R'\} \quad Q' \longrightarrow Q \quad R' \longrightarrow R}{\Gamma \vdash \{P\} c \{Q|R\}}$$

# Erweiterter Floyd-Hoare-Kalkül II

$$\overline{\Gamma \vdash \{Q\} \text{ return } \{P|Q\}} \quad \overline{\Gamma \vdash \{Q[e/\text{result}]\} \text{ return } e \{P|Q\}}$$

$$\frac{\Gamma[f \mapsto (P, Q)] \vdash \{X_i = x_i \ \&\& \ Y_j = y_j \ \&\& \ P\} \\ \text{blk} \\ \{Q[X_i/x_i][y_j/\text{old}(y_j)] \mid Q[X_i/x_i][y_j/\text{old}(y_j)]\}}{\Gamma \vdash f(x_1, \dots, x_n) / ** \text{ pre } P \text{ post } Q ** / \{ds \text{ blk}\}}$$

$$\frac{\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q), f \text{ vom Typ } \mathbf{void}}{\Gamma \vdash \{Y_j = y_j \ \&\& \ P[t_i/x_i]\} \\ f(t_1, \dots, t_n) \\ \{Q[t_i/x_i][Y_j/\text{old}(y_j)] \mid Q_R\}}$$

$$\frac{\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)}{\Gamma \vdash \{Y_j = y_j \ \&\& \ P[t_i/x_i]\} \\ x = f(t_1, \dots, t_n) \\ \{Q[t_i/x_i][Y_j/\text{old}(y_j)][x/\text{result}] \mid Q_R\}}$$

## Beispiel: die Fakultätsfunktion, rekursiv

```
int fac(int x)
/** pre x >= 0
    post \result = factorial(x) */
{
  int r = 0;

  if (x == 0) { return 1; }
  r = fac(x- 1);
  return r * x;
}
```

# Approximative schwächste Vorbedingung

- ▶ Erweiterung zu  $\text{awp}(\Gamma, c, Q, Q_R)$  und  $\text{wvc}(\Gamma, c, Q, Q_R)$  analog zu der Erweiterung der Floyd-Hoare-Regeln.
  - ▶ Es werden der **Kontext**  $\Gamma$  und eine **Rückgabespezifikation**  $Q_R$  benötigt.
- ▶ Es gilt:

$$\bigwedge \text{wvc}(\Gamma, c, Q, Q_R) \implies \Gamma \models \{\text{awp}(c, Q, Q_R)\} c \{Q|Q_R\}$$

- ▶ Berechnung von **awp** und **wvc**:

$$\begin{aligned} \text{awp}(\Gamma, f(x_1, \dots, x_n)/** \text{ pre } P \text{ post } Q */ \{ds \text{ blk}\}) &\stackrel{\text{def}}{=} \text{awp}(\Gamma', \text{blk}, Q, Q) \\ \text{wvc}(\Gamma, f(x_1, \dots, x_n)/** \text{ pre } P \text{ post } Q */ \{ds \text{ blk}\}) &\stackrel{\text{def}}{=} \\ &\{P \implies \text{awp}(\Gamma', \text{blk}, Q, Q)[y_j / \text{old}(y_j)]\} \cup \text{wvc}(\Gamma', \text{blk}, Q, Q) \\ &\Gamma' \stackrel{\text{def}}{=} \Gamma[f \mapsto \forall x_1, \dots, x_n. (P, Q)] \end{aligned}$$

# Approximative schwächste Vorbedingung (Revisited)

$$\text{awp}(\Gamma, \{ \}, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} Q$$

$$\text{awp}(\Gamma, l = f(e_1, \dots, e_n), Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} P[e_i/x_i]$$

mit  $\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, R)$

$$\text{awp}(\Gamma, f(e_1, \dots, e_n), Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} P[e_i/x_i]$$

mit  $\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, R)$

$$\text{awp}(\Gamma, l = e, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} P[e/l]$$

$$\text{awp}(\Gamma, \{c \ c_s\}, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \text{awp}(\Gamma, c, \text{awp}(\{c_s\}, Q, Q_R), Q_R)$$

$$\text{awp}(\Gamma, \text{if } (b) \{c_0\} \text{ else } \{c_1\}, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} (b \ \&\& \ \text{awp}(\Gamma, c_0, Q, Q_R)) \ || \ (!b \ \&\& \ \text{awp}(\Gamma, c_1, Q, Q_R))$$

$$\text{awp}(\Gamma, /** \{q\} */ , Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} q$$

$$\text{awp}(\Gamma, \text{while } (b) /** \text{inv } i */ c, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} i$$

$$\text{awp}(\Gamma, \text{return } e, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} Q_R[e/ \backslash \text{result}]$$

$$\text{awp}(\Gamma, \text{return}, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} Q_R$$

# Approximative Verifikationsbedingungen (Revisited)

$$\text{wvc}(\Gamma, \{ \}, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \emptyset$$

$$\text{wvc}(\Gamma, x = e, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \emptyset$$

$$\text{wvc}(\Gamma, x = f(e_1, \dots, e_n), Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \{R[e_i/x_i][x/\text{result}] \implies Q\}$$

mit  $\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, R)$

$$\text{wvc}(\Gamma, f(e_1, \dots, e_n), Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \{R[e_i/x_i] \implies Q\}$$

mit  $\Gamma(f) = \forall x_1, \dots, x_n. (P, R)$

$$\text{wvc}(\Gamma, \{c \ c_s\}, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \text{wvc}(\Gamma, c, \text{awp}(\{c_s\}, Q, Q_R), Q_R) \cup \text{wvc}(\Gamma, \{c_s\}, Q, Q_R)$$

$$\text{wvc}(\Gamma, \text{if } (b) \ c_0 \ \text{else } \ c_1, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \text{wvc}(\Gamma, c_0, Q, Q_R) \cup \text{wvc}(\Gamma, c_1, Q, Q_R)$$

$$\text{wvc}(\Gamma, /** \{q\} */ , Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \{q \implies Q\}$$

$$\text{wvc}(\Gamma, \text{while } (b) \ /** \text{inv } i \ */ \ c, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \text{wvc}(\Gamma, c, i, Q_R) \cup \{i \wedge b \implies \text{awp}(\Gamma, c, i, Q_R)\} \cup \{i \wedge \neg b \implies Q\}$$

$$\text{wvc}(\Gamma, \text{return } e, Q, Q_R) \stackrel{\text{def}}{=} \emptyset$$

# Zusammenfassung

- ▶ Funktionen sind **zentrales Modularisierungskonzept**
- ▶ Wir müssen Funktionen **modular** verifizieren können
- ▶ Erweiterung der **Semantik**:
  - ▶ Semantik von Deklarationen und Parameter — straightforward
  - ▶ Semantik von **Rückgabewerten** — Erweiterung der Semantik
  - ▶ **Funktionsaufrufe** — Environment, um Funktionsbezeichnern eine Semantik zu geben
- ▶ Erweiterung der **Spezifikationen**:
  - ▶ Spezifikation von Funktionen: **Vor-/Nachzustand** statt logischer Variablen
- ▶ Erweiterung des Hoare-Kalküls:
  - ▶ Environment, um andere Funktionen zu nutzen
  - ▶ Gesonderte Nachbedingung für Rückgabewert/Endzustand